

平成 25 年度入学者選抜試験問題

工 学 部

(機能高分子工学科, 物質化学工学科, 情報科学科, 電気電子工学科,
機械システム工学科, システム創成工学科)

理 科 (物 理)

前 期 日 程

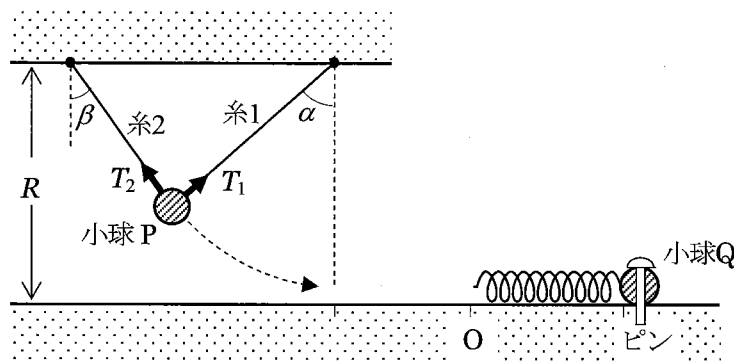
注 意 事 項

- 1 試験開始の合図があるまで, この問題冊子の中を見てはいけません。
- 2 物理または化学から 1 科目を選択し, 解答してください。
- 3 物理および化学の問題は, それぞれ別冊子になっています。
- 4 物理の問題冊子の本文は, 1 ページから 6 ページまでです。
- 5 物理および化学の**解答用紙は, 共通**になっています。
- 6 すべての解答用紙に**大学受験番号**を正しく記入し, **解答する科目名を○で囲んで**ください。大学受験番号および解答する科目名が正しくない場合は, 採点できないことがあります。
- 7 問題は〔Ⅰ〕, 〔Ⅱ〕, 〔Ⅲ〕からなっています。**解答は問題番号と一致した解答用紙に**記入してください。解答用紙は裏面まで使用できます。解答用紙には, 計算過程も記入してください。
- 8 試験終了後, 問題冊子および下書き用紙は持ち帰ってください。

〔I〕

次の文章を読んで、以下の問いに答えよ。解答は、小問番号 (1), (2), …, (11) を明記し、途中の計算過程も記入して、答えに下線を引くこと。

図のように、2本の糸で天井からつり下げられた質量 m [kg] の小球Pがある。天井の高さは、なめらかで水平な床面から R [m] である。糸1の長さは R であり、糸1および糸2の鉛直線となす角は、それぞれ α , β であった。また、床面には質量 m [kg] の小球Qがあり、ばね定数 k [N/m] のばねがつながれている。最初、小球Qは床面にピンで固定されている。重力加速度の大きさを g [m/s²] とし、糸およびばねの質量は無視できるものとする。



図

- (1) 糸1の張力の大きさ T_1 [N] と糸2の張力の大きさ T_2 [N] の関係を考える。小球Pにはたらく力の鉛直方向のつり合いより、 T_1 を、 α, β, g, m, T_2 を用いて表せ。
- (2) 小球Pにはたらく力の水平方向のつり合いより、張力の大きさの比 $\frac{T_1}{T_2}$ を、 α, β を用いて表せ。
- (3) T_1 を、 α, β, g, m を用いて表せ。

ここで、糸2を静かに切った。

- (4) 床面に到達する直前の小球Pの速さ v_0 [m/s] を、 α, β, g, m, R の中から必要な記号を用いて表せ。
- (5) 小球Pが床面に到達する直前の糸1の張力の大きさ T_1' [N] を、 $\alpha, \beta, g, m, v_0, R$ の中から必要な記号を用いて表せ。

床面に到達した瞬間に糸1が切れ、小球Pは床面を右向きに水平に運動し、ばねと正面衝突した。ばねが最も縮むまでの運動について考える。

- (6) ばねの自然長の位置O点からの小球Pの変位を x [m]、加速度を a [m/s²] とし、ばねと一体になっている間の小球Pの運動方程式を、 a, k, m, x を用いて表せ。ただし、右向きを正の向きとする。
- (7) ばねが最も縮んだときの、自然長からのばねの変位 d [m] を、 k, m, v_0 を用いて表せ。

(8) 小球 P が衝突してからばねが最も縮むまでの時間 t [s] を、円周率 π と k, m を用いて表せ。

次に、小球 P を最初の状態に戻した後に、小球 Q を固定していたピンを抜き取って、ばねがつながった小球 Q も床面上を自由に運動できるようにした。この状態でもう一度、小球 P を速さ v_0 でばねに衝突させた。すると、小球 P、ばねと小球 Q は一体となって床面上を運動した。この一体となった物体系には、水平方向の外力は作用していない。

(9) ばねが最も縮んだとき、小球 P と小球 Q の速度は等しくなる。その速度 v_1 [m/s] を、 k, m, v_0 の中から必要な記号を用いて表せ。

(10) ばねが最も縮んだときの、ばねの弾性エネルギー U [J] を、 m, v_0, v_1 の中から必要な記号を用いて表せ。

(11) その後、ばねは伸びはじめ、やがて小球 P から離れた。ばねが小球 P から離れるときの、小球 Q の速度 v_2 [m/s] を、 k, m, v_0 の中から必要な記号を用いて表せ。

〔Ⅱ〕

次の文章を読んで、以下の問いに答えよ。解答は、小問番号(1), (2), …, (7)を明記し、途中の計算過程も記入して、答えに下線を引くこと。

[A] 真空中に点電荷を置くと電界（電場）が生じ、電気力線を描くことができる。電気力線は、電界が強いほど ア になる。また、電気力線には イ という性質がある。電位の等しい点を連ねてできる面を等電位面といい、電気力線に ウ 面となる。一定の電位差ごとに等電位面を描くと、その間隔が密なところでは、電界が エ 。また、等電位面にそって電荷が動くとき、電界が電荷にする仕事は オ であり、静電気力は等電位面に カ な成分をもたない。

電界の方向に対して直交する面を考え、その面を貫く単位面積あたりの電気力線の本数を、その点の電界の強さ E [N/C] と等しくなるように定める。図1のように、真空中で電気量 Q [C] の正の点電荷から出る電気力線の総数を N 本とすると、この点電荷から距離 r [m] 離れた球面の単位面積あたりの電気力線の本数は、半径 r の球面の表面積は $4\pi r^2$ であるから、 ① で与えられる。一方、 E はクーロンの法則の比例定数 k_0 [N・m²/C²]

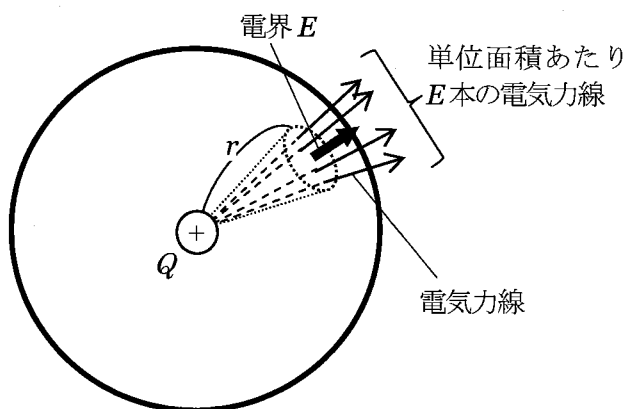


図1

を用いて、 $E =$ ② と表される。 ① と ② が等しいので、 N は

$$N = \text{ ③ } \quad \text{式 (1)}$$

となる。式(1)はどのような半径の球面をとっても、それを貫く電気力線の本数は Q だけで決まることを意味する。

次に、極板に電荷 $+Q$ と $-Q$ がそれぞれ蓄えられた真空中の平行板コンデンサーについて考える。極板の端の影響を無視すると、極板に キ な方向に強さ E の一様な電界ができる。極板間の電気力線の本数は式(1)で与えられる。単位面積あたりの電気力線の本数が電界の強さ E に等しいので、 E は極板の面積を S [m²] とすると、

$$E = \text{ ④ } \quad \text{式 (2)}$$

となる。一方、極板間の電位差 V [V] を電界 E と極板間隔 d [m] で表すと

$$V = \text{ ⑤ } \quad \text{式 (3)}$$

となる。式(2)と式(3)より Q を V で表すと、 $Q =$ ⑥ となる。

- (1) 文章中の空欄ア, イ, ウ, …, キに当てはまる適切な語句を, それぞれに対応する語群から一つ選んで記号で答えよ。(例えば, ア: (a), イ: (d) … のように。)

- ア: (a)疎 (b)密 (c)一様
 イ: (d)負電荷から出て正電荷に入る (e)正電荷から出て途中で消滅する
 (f)互いに交差する場合がある (g)互いに交差しない
 ウ: (h)接した (i)45°傾斜した (j)平行な (k)垂直な
 エ: (l)消滅する (m)弱い (n)一定になる (o)強い
 オ: (p)正 (q)0 (r)負
 カ: (s)平行 (t)垂直
 キ: (u)平行 (v)垂直

- (2) 文章中の空欄 ①, ②, ③, …, ⑥ に入る適切な数式を, 円周率 π と d, k_0, r, E, N, Q, S, V の中から必要な記号を用いて表せ。解答用紙に①, ②, ③, …, ⑥ を明記して, 答えに下線を引くこと。

[B] 図2のように, 真空中に置かれた平行板コンデンサーには起電力 V [V] の電池がつながれており, 極板間には一様な電界が生じている。極板 A から $\frac{3}{8}d$ [m] の位置に, 質量 m [kg], 電気量 q [C] の正の点電荷を静かに置いた。ただし, 重力の影響は無視する。

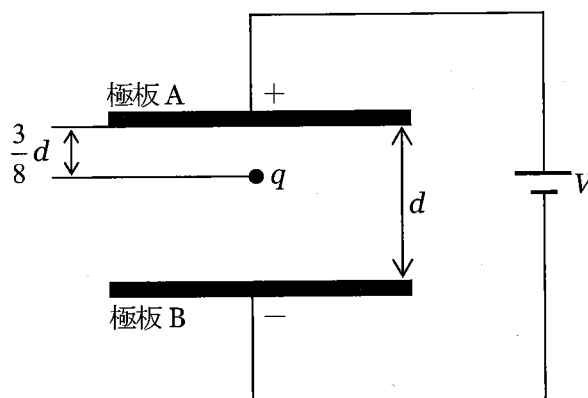


図2

- (3) 点電荷が受ける静電気力の大きさ F [N] を, d, m, q, V の中から必要な記号を用いて表せ。
- (4) この点電荷は等加速度運動を開始し, 極板に衝突した。加速度の大きさ a [m/s^2] を, d, m, q, V の中から必要な記号を用いて表せ。
- (5) 点電荷が動き始めてから極板に衝突するまでに電界が点電荷にした仕事 W [J] を, d, m, q, V の中から必要な記号を用いて表せ。
- (6) 点電荷が動き始めて極板に衝突するまでの時間 t [s] を, d, m, q, V の中から必要な記号を用いて表せ。
- (7) 点電荷が極板に衝突する直前の速度 v [m/s] を, d, m, q, V の中から必要な記号を用いて表せ。

〔Ⅲ〕

次の文章を読んで、以下の問いに答えよ。解答は、小問番号(1), (2), …, (10)を明記し、途中の計算過程も記入して、答えに下線を引くこと。

[A] 単原子分子の理想気体 1 mol が、温度 T [K] で圧力 p [Pa]、体積 V [m³] の状態にあるときの内部エネルギー U [J] を求めよう。微視的に考えると、気体分子 1 個の質量を m [kg]、分子の速度の 2 乗平均を $\overline{v^2}$ [(m/s)²] とすれば、気体分子 1 個あたりの運動エネルギーの平均値 E [J] は

$$E = \boxed{\text{ア}}$$

となる。一方、アボガドロ定数を N_A とすると、気体分子の熱運動より p と V の積は

$$pV = \frac{N_A}{3} m \overline{v^2}$$

で表わされるので、 pV と E の間には次の関係が成り立つ。

$$pV = \boxed{\text{イ}}$$

この式を気体の状態方程式と比較して、気体定数 R [J/(mol·K)] を用いて E を表すと、

$$E = \boxed{\text{ウ}}$$

となり、この 1 mol の気体の内部エネルギー U は

$$U = \boxed{\text{エ}}$$

となる。したがって内部エネルギーは $\boxed{\text{①}}$ だけで決まることがわかる。

二原子分子では並進運動に加え、分子の $\boxed{\text{②}}$ などによるエネルギーも内部エネルギーとして考慮しなくてはならない。

- (1) $\boxed{\text{ア}} \sim \boxed{\text{エ}}$ に入る適切な数式を、 m , $\overline{v^2}$, E , N_A , R , T の中から必要な記号を用いて表せ。

解答用紙にア～エを明記して、答えに下線を引くこと。

- (2) $\boxed{\text{①}}$ に入る適切な記号を p , T , V の中から 1 つ選べ。

- (3) $\boxed{\text{②}}$ に入る適切な語句を記せ。

[B] 図のように、断熱材でできた断面積 S [m²] のシリンダーとなめらかに動くピストンがある。シリンダーには熱容量が無視できるヒーターが取り付けられている。シリンダーの中には温度 T_0 [K]、圧力 p_0 [Pa] の理想気体 n [mol] が封入されており、ピストンはシリンダーの左端から L_0 [m] の位置に静止している。気体定数を R [J/(mol·K)]、気体の定積モル比熱を C_v [J/(mol·K)] とする。

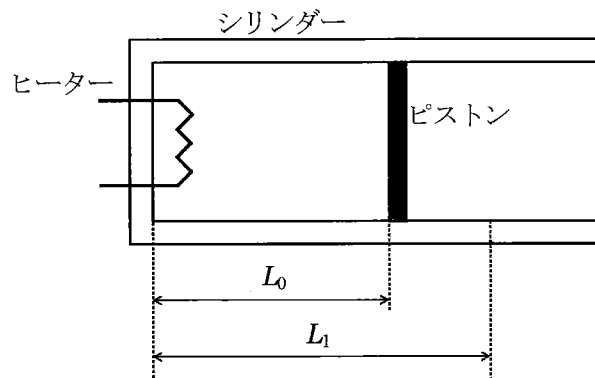
- (4) T_0 を、 n , p_0 , L_0 , R , S を用いて表せ。

気体に Q_1 [J] の熱量をゆっくりと与えるとピストンが右向きに動いて L_1 [m] の位置で止まり、気体の温度は T_1 [K] になった。

- (5) T_1 を, L_0, L_1, Q_1, T_0 の中から必要な記号を用いて表せ。
- (6) 気体が外部からされた仕事 W [J] を, p_0, L_0, L_1, S を用いて表せ。
- (7) 気体の内部エネルギーの変化 ΔU [J] を, p_0, L_0, L_1, Q_1, S を用いて表せ。
- (8) 気体の定圧モル比熱 C_p [J/(mol·K)] を, p_0, L_0, L_1, Q_1, R, S を用いて表せ。

次に、ピストンを L_1 の位置に固定したまま、気体に Q_2 [J] の熱量をゆっくりと与えると、気体の温度は T_2 [K] になった。

- (9) T_2 を, n, C_v, Q_2, T_1 を用いて表せ。
- (10) このときの気体の圧力 p [Pa] を, p_0, L_1, S, T_1, T_2 の中から必要な記号を用いて表せ。



図