

<p>科目名：ロボット応用工学特論 (英文名：Advanced Robotic Systems) 担当教員：水戸部和久</p>	<p>開講学期：後期 単位数：2 開講形態：講義・演習</p>
<p>開講対象： システム情報工学専攻</p>	
<p>【到達目標】</p> <p>ロボットマニピュレータおよび移動ロボットの運動学，動力学にもとづいて作業の制御問題を記述し，制御方策を立案できる。</p> <p>【授業概要・計画】</p> <p>第1～7週：マニピュレータの運動学，動力学と制御問題 第8～15週：移動ロボットの運動学，動力学と制御問題</p> <p>【成績評価の方法と基準】</p> <p>レポート（口頭試問）により達成度を判断する。</p> <p>【参考書】</p> <p>有本卓，新版 ロボットの力学と制御，朝倉書店 内山勝，中村仁彦 ロボットモーション 岩波書店</p> <p>【担当教員の専門分野】</p> <p>ロボット工学，制御工学</p>	